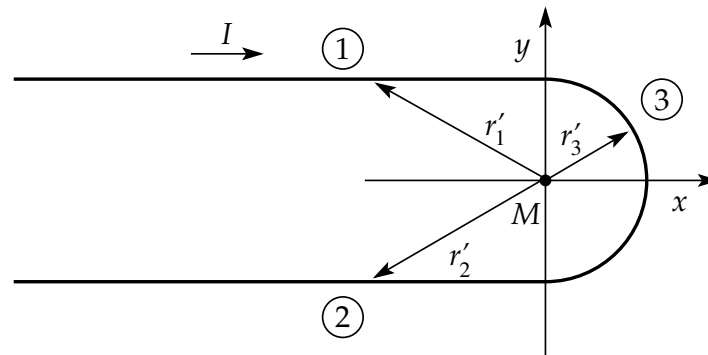


1. **Halbunendliche Leiterschleife.** Gegeben sei die abgebildete Leiterschleife aus zwei einseitig unendlichen Drähten und einem Halbkreis vom Radius r . Berechnen Sie das magnetische Feld im Mittelpunkt M des Halbkreises. (4 Pkt.)

Lösung: Wir rechnen das Magnetfeld mit Hilfe des Biot-Savart-Gesetzes aus.

$$\vec{B}(M) = \frac{I\mu_0}{4\pi} \int_{\text{Leiter}} \frac{d\vec{l} \times (\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$$



Das Koordinatensystem sei so gewählt, dass der Punkt M bei $\vec{r} = 0$ der Ursprung ist. Dann gilt:

1. Anteil des magnetischen Feldes $\vec{B}_1(M)$, der vom oberen Draht hervorgerufen wird. Mit

$$d\vec{l} = \begin{pmatrix} dl \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \vec{r} - \vec{r}' = \begin{pmatrix} -l \\ -R \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad d\vec{l} \times (\vec{r} - \vec{r}') = -\vec{e}_z R dl$$

gilt

$$\vec{B}_1(M) = \frac{I\mu_0}{4\pi} \int_{\text{Leiter,1}} \frac{d\vec{l} \times (\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} = \frac{I\mu_0}{4\pi} \int_{-\infty}^0 \frac{-R\vec{e}_z dl}{\sqrt{l^2 + R^2}^3} = -\frac{I\mu_0}{4\pi R} \vec{e}_z.$$

2. Anteil des magnetischen Feldes $\vec{B}_2(M)$, der vom unteren Draht hervorgerufen wird. Mit

$$d\vec{l} = \begin{pmatrix} dl \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \vec{r} - \vec{r}' = \begin{pmatrix} -l \\ R \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad d\vec{l} \times (\vec{r} - \vec{r}') = \vec{e}_z R dl$$

gilt

$$\vec{B}_2(M) = \frac{I\mu_0}{4\pi} \int_{\text{Leiter,2}} \frac{d\vec{l} \times (\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} = \frac{I\mu_0}{4\pi} \int_0^{-\infty} \frac{R\vec{e}_z dl}{\sqrt{l^2 + R^2}^3} = -\frac{I\mu_0}{4\pi R} \vec{e}_z.$$

3. Anteil des magnetischen Feldes $\vec{B}_3(M)$, der vom halbkreisförmigen Drahtbogen hervorgerufen wird. Mit

$$d\vec{l} = \begin{pmatrix} R \sin \varphi d\varphi \\ -R \cos \varphi d\varphi \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \vec{r} - \vec{r}' = \begin{pmatrix} -R \cos \varphi \\ -R \sin \varphi \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad d\vec{l} \times (\vec{r} - \vec{r}') = -\vec{e}_z R^2 d\varphi$$

gilt

$$\vec{B}_3(M) = \frac{I\mu_0}{4\pi} \int_{\text{Leiter,3}} \frac{d\vec{l} \times (\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} = \frac{I\mu_0}{4\pi} \int_{\pi/2}^{-\pi/2} \frac{-\vec{e}_z d\varphi}{R} = -\frac{I\mu_0}{4R} \vec{e}_z.$$

Damit beträgt das Gesamtfeld in M gleich

$$\vec{B}(M) = \vec{B}_1(M) + \vec{B}_2(M) + \vec{B}_3(M) = -\frac{\mu_0 I}{4R} \left(1 + \frac{2}{\pi}\right) \cdot \vec{e}_z.$$

2. **Homogen magnetisierte Kugel.** Betrachten Sie eine Kugel vom Radius R mit der Permeabilität μ_r . Sie sei im Inneren homogen magnetisiert.

$$\vec{M} = M_0 \vec{e}_z$$

Innerhalb und außerhalb der Kugel sei die Stromdichte $\vec{j} = 0$.

- (a) Begründen Sie, warum für das Magnetfeld

(1 Pkt.)

$$\vec{H} = -\nabla \phi_m$$

geschrieben werden kann. Berechnen Sie das magnetische Potential ϕ_m im Außenraum der Kugel.

- (b) Berechnen Sie das Magnetfeld \vec{H} außerhalb und innerhalb der Kugel! (1 Pkt.)
- (c) Nehmen Sie an, dass die Magnetisierung \vec{M} der Kugel durch eine Oberflächenstromdichte \vec{j} hervorgerufen wird. Machen Sie sich klar, dass diese von der Form

$$\vec{j} = \alpha(\theta)\delta(r - R)\vec{e}_\phi$$

sein muss. Drücken Sie $\alpha(\theta)$ durch M_0 aus.

(insgesamt 4 Pkt.)

Lösung:

- (a) Innerhalb und außerhalb der Kugel: $\vec{j} = 0$.

→ Maxwell-Gleichung der Magnetostatik: $\text{rot}\vec{H} = 0$.

→ \vec{H} ist ein Gradientenfeld: $\vec{H} = -\nabla\phi_m$. Mit $0 = \text{div}\vec{B} = \mu_0\text{div}(\vec{M} + \vec{H})$ folgt: $\Delta\phi_m = \text{div}\vec{M}$. Die Lösung dieses Problems ist laut Vorlesung:

$$\phi_m(\vec{r}) = -\frac{1}{4\pi}\nabla_r \cdot \int d^3r' \frac{\vec{M}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$$

Homogen magnetisierte Kugel, d.h. $\vec{M} = M_0\vec{e}_z$:

$$\phi_m(\vec{r}) = -\frac{M_0}{4\pi} \frac{d}{dz} \int_{V_K} d^3r' \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$$

Wir wählen \vec{r} parallel zur Polarachse:

$$\begin{aligned} \int_{V_K} d^3r' \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} &= 2\pi \int_0^R r'^2 dr' \int_{-1}^{+1} d\cos\theta' \frac{1}{(r^2 + r'^2 - 2rr'\cos\theta')^{1/2}} \\ &= -\frac{2\pi}{r} \int_0^R r' dr' (|r - r'| - |r + r'|) \\ &= \frac{4\pi}{r} \int_0^R r'^2 dr' \quad (r > r') \\ &= \frac{4\pi}{3} R^3 \cdot \frac{1}{r} \end{aligned}$$

Aus $\frac{d}{dz} \frac{1}{r} = -\frac{1}{r^2} \frac{z}{r} = -\frac{\cos\theta}{r^2}$ folgt: $\phi_m(\vec{r}) = \frac{1}{3} M_0 R^3 \cdot \frac{\cos\theta}{r^2}$.

Gesamtmoment der Kugel:

$$\vec{m} \int d^3r' \vec{M}(\vec{r}') = \frac{4\pi}{3} R^3 \cdot M_0 \vec{e}_z$$

Es folgt das Dipolpotential:

$$\phi_m(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi} \frac{\vec{m} \circ \vec{r}}{r^3}$$

(b) Berechnung von \vec{H} außerhalb der Kugel wie beim elektrostatischen Dipolfeld:

$$\begin{aligned}
 \nabla(\vec{a} \cdot \vec{b}) &= (\vec{b} \cdot \nabla)\vec{a} + (\vec{a} \cdot \nabla)\vec{b} + \vec{b} \times \text{rot}\vec{a} + \vec{a} \times \text{rot}\vec{b} \\
 \rightarrow \vec{H} &= -\nabla\phi_m = -\frac{1}{4\pi} \left(\vec{m} \cdot \frac{\vec{r}}{r^3} \right) \\
 &= \frac{1}{4\pi} \nabla \left(\vec{m} \cdot \nabla \frac{1}{r} \right) \\
 &= \frac{1}{4\pi} \left((\vec{m} \cdot \nabla) \nabla \frac{1}{r} \right) \quad (\nabla \times \nabla \frac{1}{r} = 0) \\
 &= -\frac{1}{4\pi} (\vec{m} \cdot \nabla) \frac{\vec{r}}{r^3} \\
 &= -\frac{1}{4\pi} m \frac{d}{dz} \frac{\vec{r}}{r^3} \\
 &= -\frac{1}{4\pi} m \left(\frac{1}{r^3} \vec{e}_z - \vec{r} \frac{3}{r^4} \cdot \frac{z}{r} \right)
 \end{aligned}$$

Damit gilt:

$$\vec{H} = \frac{1}{4\pi} \left(\frac{3\vec{r}(\vec{m} \cdot \vec{r})}{r^5} - \frac{\vec{m}}{r^3} \right) \quad (r > R)$$

Typisches Dipolfeld!

im inneren der Kugel gilt:

$$\begin{aligned}
 \vec{M} &= \chi_m \vec{H} \quad (\text{isotropes, lineares Medium}) \\
 \rightarrow \vec{H} &= \frac{M_0}{\chi_M} \vec{e}_z \quad (r < R)
 \end{aligned}$$

(c) Oberflächenstromdichte:

Zylindersymmetrie:

$$|\vec{j}| = \alpha(\theta) \delta(r - R)$$

α ist unabhängig von ϕ .

Plausibel:

$$\vec{j} \sim \vec{e}_\phi$$

Kontrolle:

Für das magnetische Moment der Kugel muss $\vec{m} \sim \vec{e}_z$ gelten:

$$\begin{aligned}
 \vec{m} &= \frac{1}{2} \int d^3r (\vec{r} \times \vec{j}(\vec{r})) \\
 &= \frac{1}{2} \int_0^\infty dr \cdot r^3 \delta(r - R) \int_{-1}^{+1} d \cos \theta \alpha \theta \int_0^{2\pi} d\phi (\vec{e}_r \times \vec{e}_\phi) \\
 &= \frac{1}{2} R^3 \int_{-1}^{+1} d \cos \theta \alpha \theta \int_0^{2\pi} -\vec{e}_\theta \\
 &= \pi R^3 \int_{-1}^{+1} d \cos \theta \alpha \theta \sin \theta \vec{e}_z \sim \vec{e}_z \quad \text{q.e.d.}
 \end{aligned}$$

also haben wir die richtige Abhängigkeit für \vec{j} gefunden. Wir bestimmen $\alpha(\theta)$ aus den Randbedingungen der Felder an der Kugeloberfläche.

aus $\text{div} \vec{B} = 0$ folgt mit dem Gaußschen - Kästchen für die Normalkomponenten:

$$B_{2n} - B_{1n} = 0$$

Hier:

$$B_r(R + 0^+) - B_r(R - 0^+) = 0$$

Tangentialkomponenten:

$$\vec{n} = \vec{e}_r; \quad \vec{t} = \vec{e}_\phi \quad \rightarrow \vec{t} \times \vec{n} = \vec{e}_\theta$$

$$\Delta \vec{l}_1 = -\Delta \vec{l}_2 = \Delta l(\vec{n} \times \vec{t}) = R\Delta\theta(-\vec{e}_\theta)$$

Element der Stokes'schen Fläche:

$$d\vec{f} = r dr d\theta \vec{e}_\phi$$

$$\begin{aligned} \rightarrow \int_{\Delta F} d\vec{f} \cdot \vec{j} &= \alpha(\theta) \Delta\theta \int_{R-0^+}^{R+0^+} r dr \cdot \delta(r - R) \\ &= \alpha(\theta) R \Delta\theta \end{aligned}$$

Andererseits:

$$\begin{aligned} \int_{\Delta F} d\vec{f} \cdot \vec{j} &= \int_{\partial \Delta F} d\vec{r} \cdot \vec{H} \\ &= \vec{H}(R + 0^+) \cdot \Delta \vec{l}_2 + \vec{H}(R - 0^+) \cdot \Delta \vec{l}_1 \\ R\Delta\theta (H_\theta(R + 0^+) - H_\theta(R - 0^+)) \\ \rightarrow H_\theta(R + 0^+) - H_\theta(R - 0^+) &= \alpha\theta \end{aligned}$$

Feldkomponenten aus Teil 1.:

$r > R$:

$$\begin{aligned} \phi_m(\vec{r}) &= \frac{m \cos \theta}{4\pi r^2} \\ \rightarrow H_\theta &= -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \phi_m = \frac{m \sin \theta}{4\pi r^3} \end{aligned}$$

$r < R$:

$$\begin{aligned} \vec{H} &= H_0 \vec{e}_z; \quad H_0 = \frac{M_0}{\chi_m} \\ \vec{e}_z \cdot \vec{e}_\theta &= -\sin \theta \\ \rightarrow H_\theta &= -\frac{M_0}{\chi_m} (-\sin \theta) \end{aligned}$$

Somit:

$$\begin{aligned} H_\theta(R + 0^+) - H_\theta(R - 0^+) &= \frac{m \sin \theta}{4\pi R^3} + \frac{M_0}{\chi_m} \sin \theta \\ &= \frac{1}{3} R^3 M_0 \frac{\sin \theta}{R^3} + \frac{M_0}{\chi_m} \sin \theta \\ &= M_0 \sin \theta \left(\frac{1}{3} + \frac{1}{\chi_m} \right) \\ \rightarrow \alpha(\theta) &= \frac{3 + \chi_m}{3\chi_m} M_0 \sin \theta \end{aligned}$$

3. **Magnetischer Monopol.** Betrachten Sie die Bewegung eines elektrisch geladenen Teilchens (Masse m , Ladung q_e) im Feld eines (hypothetischen) magnetischen Monopols (q_m) der Form

$$\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{q_m}{r^2} \vec{e}_r.$$

- (a) Finden Sie einen Ausdruck für die Beschleunigung des Teilchens und drücken Sie das Ergebnis durch q_e, q_m, m, \vec{r} (seine Position) und \vec{v} (seine Geschwindigkeit) aus. (1 Pkt.)
- (b) Zeigen Sie, dass der Betrag der Geschwindigkeit $v = |\vec{v}|$ eine Konstante ist. (1 Pkt.)
- (c) Weisen Sie nach, dass der Vektor (1 Pkt.)

$$\vec{Q} = m (\vec{r} \times \vec{v}) - \frac{\mu_0 q_e q_m}{4\pi} \vec{e}_r$$

eine Erhaltungsgröße ist. Wählen Sie danach das Kugelkoordinatensystem, in dem $\vec{Q} \parallel \vec{e}_z$. Berechnen Sie in diesem Koordinatensystem $\vec{Q} \cdot \vec{e}_\varphi$ und zeigen Sie damit, dass θ eine Erhaltungsgröße ist. Als Folge dessen bewegt sich die q_e auf einem Kreiskegel. Man kann sogar zeigen, dass die Bahn einer Geodäte entspricht. Dies wurde bereits 1896 von H. Poincaré berechnet.

(insgesamt 3 Pkt.)

Lösung:

(a)

$$\vec{F} = m\vec{a} = q_e(\vec{v} \times \vec{B}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{q_e q_m}{r^2} (\vec{v} \times \vec{e}_r)$$

$$\vec{a} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{q_e q_m}{m r^3} (\vec{v} \times \vec{r})$$

Hierbei wurde $\vec{e}_r = \frac{\vec{r}}{r}$ benutzt.

(b) Aus (a) folgt $\vec{a} \perp \vec{v}$ also auch $\vec{a} \vec{v} = 0$. Mit $\vec{a} = \dot{\vec{v}}$ ergibt sich:

$$0 = \dot{\vec{v}} \vec{v} = \frac{1}{2} \frac{d}{dt} (\vec{v} \vec{v}) = \frac{1}{2} \frac{d}{dt} (v^2) = \frac{1}{2} \frac{d}{dt} (v^2) = v \frac{dv}{dt}.$$

Damit folgt:

$$\frac{dv}{dt} = 0.$$

Also ist der Betrag von \vec{v} eine Konstante.

(c)

$$\dot{\vec{Q}} = m \underbrace{(\vec{v} \times \dot{\vec{v}})}_{=0} + m(\vec{r} \times \vec{a}) - \frac{\mu_0 q_e q_m}{4\pi} \frac{d \vec{r}}{dt r}$$

Wir setzen das Resultat aus (a) ein und erhalten:

$$\dot{\vec{Q}} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{q_e q_m}{r^3} (\vec{r} \times (\vec{v} \times \vec{r})) - \frac{\mu_0 q_e q_m}{4\pi} \left(\frac{\vec{v}}{r} - \frac{\vec{r}}{r^2} \dot{r} \right).$$

Den linken Term schreiben wir mit der bac-cab-Regel $\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = \vec{b}(\vec{a}\vec{c}) - \vec{c}(\vec{a}\vec{b})$ um.

$$\dot{\vec{Q}} = \frac{\mu_0}{4\pi} q_e q_m \left[\frac{1}{r^3} (r^2 \vec{v} - (\vec{r}\vec{v})\vec{r}) - \frac{\vec{v}}{r} + \frac{\vec{r}}{r^2} \frac{d}{dt} (\sqrt{\vec{r}\vec{r}}) \right]$$

$$\dot{\vec{Q}} = \frac{\mu_0}{4\pi} q_e q_m \left[\frac{\vec{v}}{r} - \frac{\vec{e}_r \vec{v}}{r} \vec{e}_r - \frac{\vec{v}}{r} + \frac{\vec{e}_r 2(\vec{r}\vec{v})}{2rr} \right] = 0$$

Damit ist \vec{Q} eine Konstante. Wir wählen nun das Kugelkoordinatensystem in dem $\vec{Q} = Q \vec{e}_z$ gilt.

$$\vec{Q} \vec{e}_\phi = Q(\vec{e}_z \vec{e}_\phi) = m(\vec{r} \times \vec{v}) \vec{e}_\phi - \frac{\mu_0 q_e q_m}{4\pi} (\vec{e}_r \vec{e}_\phi)$$

Mit $\vec{e}_z \vec{e}_\phi = \vec{e}_r \vec{e}_\phi = 0$ folgt:

$$m(\vec{r} \times \vec{v}) \vec{e}_\phi = 0.$$

Nun drücken wir \vec{v} mit Hilfe der Kugelkoordinaten aus.

$$\vec{v} = \frac{d}{dt} \vec{r} = \frac{d}{dt} (r \vec{e}_r) = \dot{r} \vec{e}_r + r \dot{\theta} \vec{e}_\theta + r \sin \theta \dot{\phi} \vec{e}_\phi$$

Damit ergibt sich:

$$\vec{r} \times \vec{v} = -r^2 \sin \theta \dot{\phi} \vec{e}_\theta + r^2 \dot{\theta} \vec{e}_\phi$$

$$(\vec{r} \times \vec{v}) \vec{e}_\phi = r^2 \dot{\theta} = 0.$$

Also folgt:

$$\dot{\theta} = 0.$$

Auf diesem Übungsblatt sind maximal **11 Punkte** zu erreichen, Abgabe der ersten beiden Aufgaben erfolgt am 13. 05. 2009.