

1. **Phasenraumportrait eines Fadenpendels.** Eine Masse m sei an einer masselosen Stange der Länge l aufgehängt, so dass sie unter dem Einfluss des homogenen Gravitationsfeldes in der x - y -Ebene Schwingungen vollführen kann.
- (a) Stellen Sie Lagrange- und Hamilton-Funktion des Fadenpendels auf. Wählen Sie den Auslenkungswinkel gegenüber der Ruhelage als verallgemeinerte Koordinate. (1 Pkt.)
- (b) Zeichnen und diskutieren Sie die möglichen Phasenraumtrajektorien des Fadenpendels in Abhängigkeit von der Gesamtenergie E . Unterscheiden Sie insbesondere die Fälle (3 Pkt.)
- $E = 0$,
 - $E \ll mgl$,
 - $E < 2mgl$,
 - $E > 2mgl$ und
 - $E = 2mgl$.
- Gibt es Punkte im Phasenraum, in denen sich Trajektorien schneiden?

(insgesamt 4 Pkt.)

Lösung:

- (a) Mit der potentiellen bzw. kinetischen Energie

$$T = \frac{ml^2\dot{\varphi}^2}{2}, \quad V = mgl(1 - \cos \varphi)$$

folgen die Lagrange-Funktion zu

$$L = \frac{ml^2\dot{\varphi}^2}{2} - mgl(1 - \cos \varphi).$$

Daraus leiten wir den verallgemeinerten Impuls

$$p_\varphi = \frac{\partial L}{\partial \dot{\varphi}} = ml^2\dot{\varphi}$$

und die Hamilton-Funktion

$$H = p_\varphi\dot{\varphi} - L = \frac{p_\varphi^2}{2ml^2} + mgl(1 - \cos \varphi)$$

ab.

- (b) Wegen
- $\partial H/\partial t = 0$
- ist die Gesamtenergie
- $H = E$
- eine Erhaltungsgröße. Aus dem Energiesatz

$$E = \frac{p_\varphi^2}{2ml^2} + mgl(1 - \cos \varphi)$$

folgt die Form der Phasenraumtrajektorien zu

$$\frac{p_\varphi}{\sqrt{2m^2gl^3}} = \pm \sqrt{\frac{E}{mgl} - 1 + \cos \varphi}.$$

- i. Falls $E = 0$ kann der Auslenkungswinkel nur ein Vielfaches von π sein. Das Pendel befindet sich also in seiner stabilen oder instabilen Ruhelage.
- ii. Für eine positive Gesamtenergie, die aber noch immer sehr viel kleiner als mgl ist, sind nur Schwingungen mit der kleiner Amplitude möglich. Wir verwenden darum $\cos \varphi \approx 1 - \varphi^2/2$ und erhalten Ellipsen als Phasenraumtrajektorien.

$$\frac{p_\varphi^2}{2ml^2E} + \frac{mgl\varphi^2}{2E} = 1$$

Das Pendel schwingt annähernd harmonisch.

- iii. Mit wachsender Energie, werden die Schwingungen des Pendels immer anharmonischer. Die Phasenraumtrajektorien sind aber zunächst noch geschlossen. Man spricht auch von Libration.
- iv. Ist die Gesamtenergie größer als $2mgl$, so überschlägt sich das Pendel und die Phasenraumtrajektorien sind nicht mehr geschlossen. Man spricht auch von Rotation.
- v. Im Grenzfall $E = 2mgl$, der Rotation und Libration trennt, hat die Phasenraumtrajektorie die Gestalt

$$\frac{p_\varphi^2}{2ml^2E} = \pm \sqrt{2} \cos \frac{\varphi}{2}.$$

(Halbwinkelformel $\cos^2(\varphi/2) = (1 + \cos\varphi)/2$ verwendet) Diese Kurve heißt auch Separatrix, da sie das Phasenraumgebiet der Rotation von dem der Libration trennt.

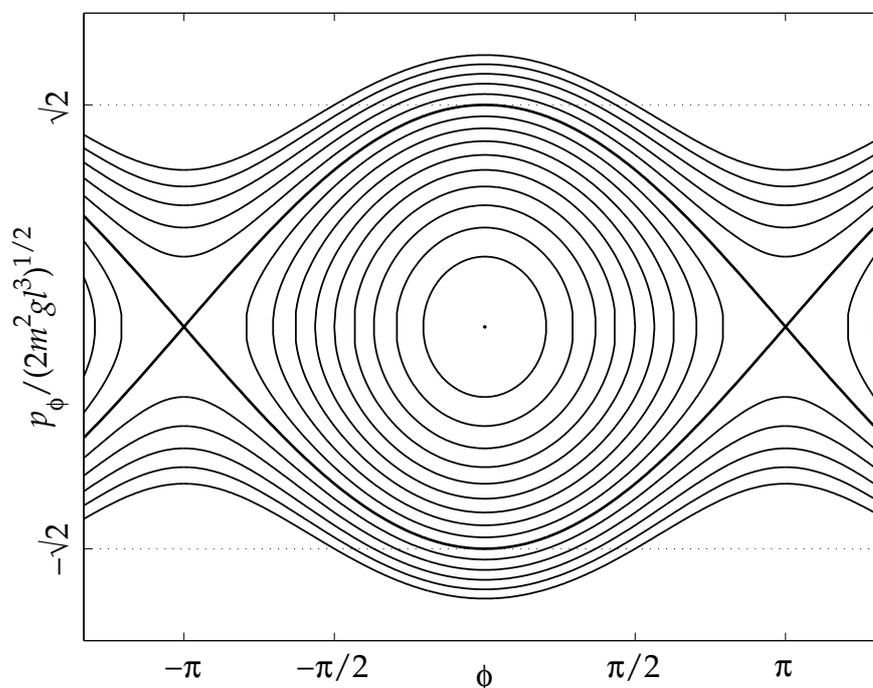
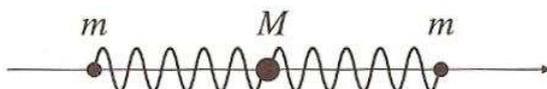


Abbildung 1: Phasenraumtrajektorien des Fadenpendels für verschiedene Werte der Gesamtenergie E .

Phasenraumtrajektorien schneiden sich nie, auch nicht die des Fadenpendels. Bewegt sich ein Pendel auf der Separatrix, so nähert es sich den beiden Punkten $(\varphi, p_\varphi / \sqrt{2m^2 g l^3}) = (\pm\pi, 0)$ nur asymptotisch. Diese Punkte sind also nicht Teil der Separatrix selbst.

2. **Dreiatomiges Molekül.** Betrachten Sie ein einfaches Modell eines Kohlenstoffdioxid-Moleküls (Skizze). Die Atome sollen sich hierbei nur in einer Dimension bewegen können. Der Gleichgewichtsabstand der Sauerstoffatome zum Kohlenstoffatom sei a .



- (a) Schreiben Sie die Lagrangefunktion in der Form (2 Pkt.)

$$L(x, \dot{x}) = \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^3 (T_{ij} \dot{x}_i \dot{x}_j - V_{ij} x_i x_j)$$

und bestimmen sie die Koeffizienten T_{ij} und V_{ij} .

- (b) Bestimmen Sie die zugehörigen Eigenfrequenzen und Eigenvektoren. (1 Pkt.)
 (c) Bestimmen Sie die allgemeine Lösung der Bewegungsgleichung. (1 Pkt.)

(insgesamt 4 Pkt.)

Lösung:

- (a) Die Positionen der Atome des Moleküls kennzeichnen wir mit den Koordinaten x_1, x_2, x_3 . Der Gleichgewichtsabstand zwischen benachbarten Atomen sei a , also:

$$x_2^0 - x_1^0 = a \quad x_3^0 - x_2^0 = a$$

Damit sind lediglich zwei der drei Größen x_1^0, x_2^0, x_3^0 festgelegt, damit führen wir ein: $y_i = y_i^0$, mit y_i^0 - Gleichgewichtszustand. Für das Potential gilt:

$$\begin{aligned} V(x_1, x_2, x_3) &= \frac{k}{2} [(x_2 - x_1 - a)^2 + (x_3 - x_2 - a)^2] \\ &= \frac{k}{2} [(y_2 - y_1)^2 + (y_3 - y_2)^2] \end{aligned}$$

Die kinetische Energie lautet:

$$T(\dot{x}_1, \dot{x}_2, \dot{x}_3) = \frac{m}{2} (\dot{x}_1^2 + \dot{x}_3^2) + \frac{M}{2} (\dot{x}_2^2) = \frac{m}{2} (\dot{y}_1^2 + \dot{y}_3^2) + \frac{M}{2} \dot{y}_2^2$$

Damit ist die Lagrangefunktion von der Form:

$$L(y, \dot{y}) = \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^3 (T_{ij} \dot{y}_i \dot{y}_j - V_{ij} y_i y_j)$$

Die Koeffizienten T_{ij} und V_{ij} können hieraus abgelesen werden.

$$T = (T_{ij}) = \begin{pmatrix} m & 0 & 0 \\ 0 & M & 0 \\ 0 & 0 & m \end{pmatrix}, \quad V = (V_{ij}) = \begin{pmatrix} k & -k & 0 \\ -k & 2k & -k \\ 0 & -k & k \end{pmatrix}$$

(b) Die Bedingung für die Eigenfrequenzen lautet:

$$\det(V - \omega^2 T) = \begin{vmatrix} k - \omega^2 m & -k & 0 \\ -k & 2k - \omega^2 M & -k \\ 0 & -k & k - \omega^2 m \end{vmatrix} = 0$$

Dies ergibt:

$$\begin{aligned} 0 &= (k - \omega^2 m)^2 (2k - \omega^2 M) - 2k^2 (k - \omega^2 m) \\ &= \omega^2 (k - \omega^2 m) (\omega^2 M m - k(2m + M)) \end{aligned}$$

mit den Lösungen

$$\omega_1 = 0, \quad \omega_2 = \sqrt{\frac{k}{m}}, \quad \omega_3 = \sqrt{\frac{k}{m} \left(1 + \frac{2m}{M}\right)}$$

Die Eigenvektoren folgen aus $(V - \omega_k^2 T) A^k = 0$:

$$A^1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad A^2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad A^3 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2m/M \\ 1 \end{pmatrix}$$

Die Allgemeine Lösung ergibt sich als Superposition der Lösungen:

$$x(t) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} (b_1 t + a_1) + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} B_2 \cos(\omega_2 t + \alpha_2) + \begin{pmatrix} 1 \\ -2m/M \\ 1 \end{pmatrix} B_3 \cos(\omega_3 t + \alpha_3)$$

3. **Eindimensionales Kristallmodell.** Betrachten Sie eine unendlich lange, eindimensionale Kette als ein einfaches Modell eines Kristalls. Die Massen $m_j \equiv m$ mit $j = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$ können sich längs der x -Achse bewegen. Federn mit den Federkonstanten $D_j \equiv D$ sorgen für rücktreibende Kräfte zwischen benachbarten Massen; dies definiert Gleichgewichtslagen $r_j = ja$. (2 Pkt.)

- (a) Bestimmen Sie Bewegungsgleichungen für die Auslenkungen u_j aus diesen Gleichgewichtslagen. Begründen Sie den Ansatz

$$u_j(t) = A e^{-i(\omega t - q r_j)},$$

und lösen Sie damit die Bewegungsgleichungen. Bestimmen Sie den Zusammenhang zwischen ω und q („Dispersionsrelation“), und begründen Sie, warum es genügt, $q \in (-\pi/a, \pi/a]$ („1. Brillouin-Zone“) zu betrachten.

- (b) Was ändert sich, wenn die Federkonstanten alternierend die Werte D_1 und $D_2 \neq D_1$ haben? Ändern Sie den Lösungsansatz aus (a) entsprechend ab, und diskutieren Sie auch hier $\omega(q)$.

Lösung:

- (a) Wir setzen $u_j = x_j - r_j$, wobei x_j die Position des j -ten Massenpunkts ist. Die

Bewegungsgleichung des j -ten Massenpunkts ist dann

$$\begin{aligned} m\ddot{u}_j &= (\text{Kraft vom Massenpunkt } j+1) + (\text{Kraft vom Massenpunkt } j-1) \\ &= D(u_{j+1} - u_j) + D(u_{j-1} - u_j) \\ &= D(u_{j+1} - 2u_j + u_{j-1}). \end{aligned}$$

Der Ansatz beschreibt in exponentieller Form den üblichen Ansatz $A \cos(\omega t + \alpha)$, wobei lediglich die Phase durch eine Größe q charakterisiert wurde. Einsetzen liefert

$$\begin{aligned} -m\omega^2 A e^{-i(\omega t - qr_j)} &= D A e^{-i\omega t} (e^{iqr_{j+1}} - 2e^{iqr_j} + e^{iqr_{j-1}}) \\ \rightarrow \omega^2 &= \frac{2D}{m} (1 - \cos(qa)). \end{aligned}$$

Es ist also $\omega = \omega(q) = \sqrt{\frac{2D}{m}(1 - \cos(qa))}$. Da der Cosinus periodisch ist, ist diese Funktion periodisch mit der Periode $2\pi/a$, und es genügt, $q \in (-\pi/a, \pi/a]$ zu betrachten.

- (b) Nun sind die Positionen x_j und $x_{j\pm 1}$ nicht mehr äquivalent (wohl aber x_j und $x_{j\pm 2}$ usw.). Für beide Arten von Plätzen gibt es unterschiedliche Bewegungsgleichungen:

$$\begin{aligned} m\ddot{u}_{2j} &= D_1(u_{2j+1} - u_{2j}) + D_2(u_{2j-1} - u_{2j}) \\ m\ddot{u}_{2j-1} &= D_2(u_{2j} - u_{2j-1}) + D_1(u_{2j-2} - u_{2j-1}). \end{aligned}$$

Wir machen also auch einen Ansatz, der Schwingungen mit verschiedenen Amplituden berücksichtigt:

$$U_{2j}(t) = A e^{-i(\omega t - qr_{2j})}, \quad u_{2j+1}(t) = B e^{-i(\omega t - qr_{2j+1})}.$$

Es folgt das Gleichungssystem

$$\begin{aligned} A(-m\omega^2 + D_1 + D_2) + B(-D - 1e^{iqa} - D_2 e^{-iqa}) &= 0 \\ A(-D_2 e^{iqa} - D_1 e^{-iqa}) + B(-m\omega^2 + D_2 D_1) &= 0. \end{aligned}$$

Die Eigenfrequenzen ergeben sich aus den Nullstellen der Koeffizientendeterminante:

$$0 = (-m\omega^2 + D_1 + D_2)^2 - (D_1^2 + D_2^2 + 2D_1 D_2 \cos(2qa))$$

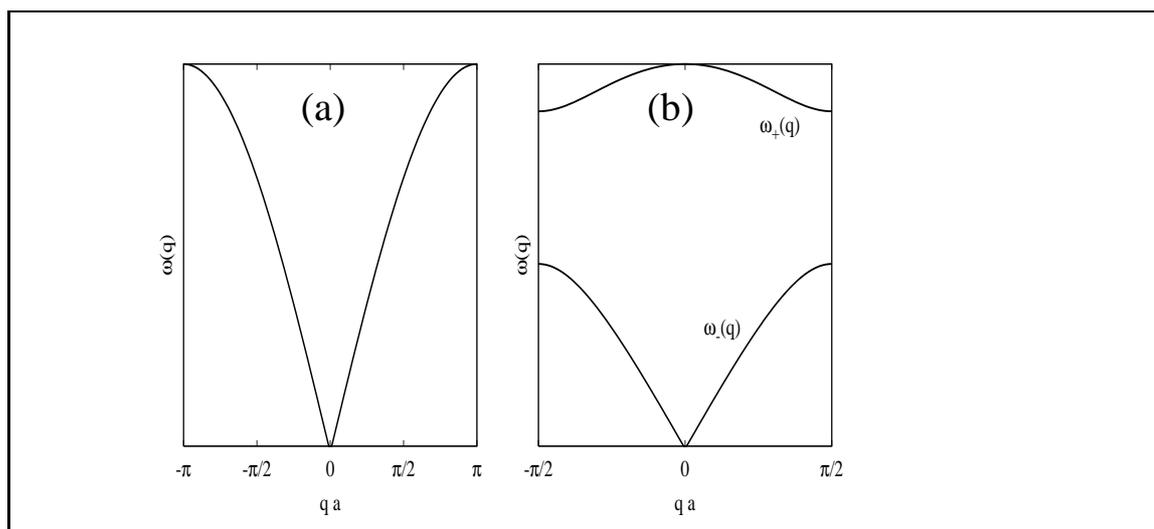
zu

$$\omega_{\pm}^2 = \frac{1}{m} \left(D_1 + D_2 \pm \sqrt{D_1^2 + D_2^2 + 2D_1 D_2 \cos(2qa)} \right).$$

In der Dispersionsrelation $\omega(q)$ gibt es zwei Zweige, sie lassen sich durch das Verhalten bei $q \rightarrow 0$ charakterisieren:

$$\begin{aligned} \omega_+(q=0) &= \sqrt{2(D_1 + D_2)/m} \neq 0 \text{ („optischer Zweig“),} \\ \omega_-(q=0) &= 0 \text{ („akustischer Zweig“).} \end{aligned}$$

Die Dispersionsrelation ist jetzt π/a -periodisch, die 1. Brillouinzone gegenüber Teil (a) halbiert: Es genügt, $q \in (-\pi/2a, \pi/2a]$ zu betrachten. (Das spiegelt ein allgemeines Resultat wieder: Die Einheitszelle im Realraum ist bei (a) doppelt so groß wie bei (b), und entsprechend die 1. Brillouinzone halb so groß).



4. **Kraftstoß auf Oszillator.** Ein Oszillator ruht in seiner Gleichgewichtslage. Dann bekommt er einen Kraftstoß (2 Pkt.)

$$f(t) = \begin{cases} v_0/T, & 0 \leq t \leq T \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

Bestimmen Sie die Auslenkung $x(t)$. Diskutieren Sie die Grenzfälle $T \rightarrow 0$ und $T \gg \frac{1}{\lambda}$, und skizzieren Sie hierfür die Lösungen

Lösung: Im Zeitintervall $0 \leq t \leq T$ lösen wir die inhomogene Schwingungsgleichung

$$\ddot{x} + 2\lambda\dot{x} + \omega_0^2 x = \frac{v_0}{T}$$

Dies Gleichung hat die partikuläre Lösung $x_{part} = \frac{v_0}{T\omega_0^2}$. Mit der homogenen Lösung: $x_{hom}(t) = (A_1 \sin \omega_0 t + A_2 \cos \omega_0 t) e^{-\lambda t}$, wird die allgemeine Lösung $x = x_{hom} + x_{part}$ zu

$$x(t) = (A_1 \sin \omega_0 t + A_2 \cos \omega_0 t) e^{-\lambda t} + \frac{v_0}{T\omega_0^2} \quad (0 \leq t \leq T)$$

Dabei ist $\omega_0 = \sqrt{\omega_0^2 - \lambda^2}$. Die Anfangsbedingungen lauten $x(0) = A_1 + v_0/(T\omega_0^2) = 0$ und $\dot{x}(0) = \omega_0 A_2 - \lambda A_1 = 0$. Damit erhalten wir

$$x(t) = \frac{v_0}{\omega_0^2 T} \left(1 - \left[\cos \omega_0 t + \frac{\lambda}{\omega_0} \sin \omega_0 t \right] e^{-\lambda t} \right) \quad (0 \leq t \leq T)$$

Diese Lösung beginnt mit einer waagerechten Tangente, schwingt über die neue Gleichgewichtslage bei $v_0/(\omega_0^2 T)$ hinaus und wird dann gedämpft. Für $t > T$ verschwindet die äußere Kraft:

$$\ddot{x} + 2\lambda\dot{x} + \omega_0^2 x = 0 \quad (t > T)$$

Hierfür gilt die homogene Lösung

$$x(t) = (B_1 \sin \omega_0 t + B_2 \cos(\omega_0 t)) e^{-\lambda t}.$$

Mit der Kraft macht \ddot{x} bei $t = T$ einen Sprung. Damit sind $\dot{x}(t)$ und $x(t)$ bei $t = T$ stetig. Diese beiden Bedingungen legen die Konstanten fest:

$$\begin{aligned} B_1 &= \frac{v_0}{\omega_0^2 T} \left(\left[\cos \omega_0 T - \frac{\lambda}{\omega_0} \sin \omega_0 T \right] e^{\lambda T} - 1 \right) \\ B_2 &= \frac{v_0}{\omega_0^2 T} \left(\left[\sin \omega_0 T + \frac{\lambda}{\omega_0} \cos \omega_0 T \right] e^{\lambda T} - \frac{\lambda}{\omega_0} \right) \end{aligned}$$

Damit ist die Lösung für $t \geq T$ festgelegt:

$$\begin{aligned} x(t) &= \frac{v_0}{\omega_0^2 T} \left(\left[\cos(\omega_0(t-T)) + \frac{\lambda}{\omega_0} \sin(\omega_0(t-T)) \right] e^{-\lambda(t-T)} \right. \\ &\quad \left. - \left[\cos(\omega_0 t) + \frac{\lambda}{\omega_0} \sin(\omega_0 t) \right] e^{-\lambda t} \right). \end{aligned}$$

Dies ist eine gedämpfte Schwingung, die für große Zeiten wieder in ihre ursprüngliche Ruhelage zurückkehrt. Für einen extrem kurzen Kraftstoß, $T \rightarrow 0$, geht das Zeitintervall $0 \leq t \leq T$ gegen null, und die Lösung spielt keine Rolle in dem Bereich.

Die Lösung erhalten wir aus der Lösung für $t \geq T$; für $T \rightarrow 0$ erhalten wir dann:

$$x(t) = \frac{v_0}{\omega_0} \sin(\omega_0 t) e^{-\lambda t}$$

Während eines lang andauernden Kraftstoßes gilt zunächst die Lösung (??).

Nach dieser konvergiert die Auslenkung gegen die neue Gleichgewichtslage bei $\frac{v_0}{\omega_0^2 T}$.

Für $t > T$ gilt (??), wobei der zweite Term wegen $T \gg 1/\lambda$ wegfällt:

$$x(t) = \frac{v_0}{\omega_0^2 T} \left(\left[\cos(\omega_0(t-T)) + \frac{\lambda}{\omega_0} \sin(\omega_0(t-T)) \right] e^{-\lambda(t-T)} \right).$$

Dieser Teil der Lösung startet bei $t = T$ in der neuen Gleichgewichtslage mit einer waagerechten Tangente und wird dann rasch gedämpft; der Oszillator kehrt in seine ursprüngliche Ruhelage zurück.

Auf diesem Übungsblatt sind maximal **12 Punkte** zu erreichen, Abgabe erfolgt am 20. 1. 2009.